

BẢN ĐĂNG KÝ XÉT CÔNG NHẬN ĐẠT TIÊU CHUẨN

CHỨC DANH: PHÓ GIÁO SƯ

Mã hồ sơ:.....



(Nội dung đúng ở ô nào thì đánh dấu vào ô đó: ☒;

Nội dung không đúng thì để trống: ☐)

Đối tượng đăng ký: Giảng viên ☒; Giảng viên thỉnh giảng ☐

Ngành: Tự Động Hóa; Chuyên ngành: Đo Lường và Cảm Biến

A. THÔNG TIN CÁ NHÂN

1. Họ và tên người đăng ký: Lê Mỹ Hà

2. Ngày tháng năm sinh: 01/12/1981; Nam ☒; Nữ ☐ Quốc tịch: Việt Nam;

Dân tộc: Kinh; Tôn giáo: Không

3. Đảng viên Đảng Cộng sản Việt Nam: ☒

4. Quê quán: xã/phường, huyện/quận, tỉnh/thành phố: Xã Đức Chánh, Huyện Mộ Đức, Tỉnh Quảng Ngãi

5. Nơi đăng ký hộ khẩu thường trú (số nhà, phố, phường, quận, thành phố hoặc xã, huyện, tỉnh):
Chung cư 4S2 Linh Đông, Đường số 30, phường Linh Đông, quận Thủ Đức, TP.HCM

6. Địa chỉ liên hệ (ghi rõ, đầy đủ để liên hệ được qua Bru điện): Lê Mỹ Hà, Bộ Môn Cơ Sở Kỹ Thuật Điện, Khoa Điện- Điện Tử, Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật Tp. HCM, Số 1, Võ Văn Ngân, Phường Linh Chiểu, quận Thủ Đức, Tp. Hồ Chí Minh

Điện thoại nhà riêng: 0962 180 505; Điện thoại di động: 0938 811 201; E-mail: halm@hcmute.edu.vn

7. Quá trình công tác (công việc, chức vụ, cơ quan):

Từ năm 2004 đến năm 2006: Kỹ Sư, công ty Franco-Pacific Việt Nam

Từ năm 2006 đến năm 2007: Kỹ Sư, công ty Cơ Điện Thạch Anh

Từ năm 2007 đến nay: Giảng viên khoa Điện – Điện Tử, Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật Tp.HCM

Chức vụ hiện nay: Chủ nhiệm bộ môn Cơ Sở Kỹ Thuật Điện, Khoa Điện-Điện Tử; Chủ nhiệm hai ngành CNKT Điện - Điện Tử và CNKT Điều Khiển - Tự Động Hóa, Khoa Đào Tạo Chất lượng Cao; Chức vụ cao nhất đã qua: Chủ nhiệm Bộ Môn

Cơ quan công tác hiện nay (khoa, phòng, ban; trường, viện; thuộc Bộ): Khoa Điện - Điện Tử,

Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật Tp.HCM, thuộc Bộ Giáo Dục và Đào Tạo

Địa chỉ cơ quan: Số 1, Võ Văn Ngân, Phường Linh Chiểu, quận Thủ Đức, Tp. Hồ Chí Minh

Điện thoại cơ quan: 0838968641; Địa chỉ Email: pmo@hcmute.edu.vn; Fax: 0838964922

Thỉnh giảng tại cơ sở giáo dục đại học (nếu có) : Không

8. Đã nghỉ hưu từ: chưa nghỉ hưu

Nơi làm việc sau khi nghỉ hưu (nếu có): không

Tên cơ sở giáo dục đại học nơi hợp đồng thỉnh giảng 3 năm cuối (tính đến thời điểm hết hạn nộp hồ sơ): không

9. Học vị:

- Được cấp bằng ĐH ngày 22 tháng 03 năm 2005, ngành: Điện - Điện Tử, chuyên ngành: Điện Năng

Nơi cấp bằng ĐH (trường, nước): Đại Học Bách Khoa TP.HCM, Việt Nam

- Được cấp bằng ThS ngày 02 tháng 04 năm 2009, ngành: Điện - Điện Tử, chuyên ngành: Thiết Bị, Mạng và Nhà Máy Điện

Nơi cấp bằng ThS (trường, nước): Đại Học Bách Khoa TP.HCM, Việt Nam

- Được cấp bằng TS ngày 15 tháng 02 năm 2013, ngành: Kỹ Thuật Điện, chuyên ngành: Thị giác Robot

Nơi cấp bằng TS (trường, nước): Đại Học Ulsan, Hàn Quốc

10. Đã được bổ nhiệm/công nhận chức danh PGS ngày..... tháng..... năm....

11. Đăng ký xét đạt tiêu chuẩn chức danh PGS tại HƣCDGS cơ sở: Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM

12. Đăng ký xét đạt tiêu chuẩn chức danh PGS tại HƣCDGS ngành, liên ngành: Điện - Điện Tử
- Tự Động Hóa

13. Các hướng nghiên cứu chủ yếu:

- Định vị robot di động dựa trên cảm biến hình ảnh và các loại cảm biến kết hợp
- Hiểu biết môi trường làm việc cho hệ thống thông minh dùng cảm biến hình ảnh

14. Kết quả đào tạo và nghiên cứu khoa học:

- Đã hướng dẫn **12** HVCH bảo vệ thành công luận văn ThS;
- Đã hoàn thành **05** đề tài NCKH cấp cơ sở;
- Đã công bố **44** bài báo KH, trong đó 15 bài báo KH trên tạp chí quốc tế và chương sách do nhà xuất bản uy tín phát hành;

- Số lượng sách đã xuất bản **06** cuốn thuộc nhà xuất bản có uy tín;

Liệt kê không quá 5 công trình KH tiêu biểu nhất

Với sách: ghi rõ tên sách, tên các tác giả, NXB, năm XB, chỉ số ISBN; với công trình KH: ghi rõ tên công trình, tên các tác giả, tên tạp chí, tập, trang, năm công bố; nếu có thì ghi rõ tạp chí thuộc loại

nào: ISI (SCI, SCIE, SSCI, A&HCI, ESCI), Scopus hoặc hệ thống CSDL quốc tế khác; chỉ số ảnh hưởng IF của tạp chí và chỉ số trích dẫn của bài báo.

- [1] **My-Ha Le**, Van-Dung Hoang, Andrey Vavilin and Kang-Hyun Jo, "One-Point-plus for 5-DoF Localization of Vehicle-Mounted Omnidirectional Camera in Long-Range Motion ", International Journal of Control, Automation, and Systems, Vol.11, No.5, pp.1018-1027, 2013. **SCIE, IF: 2.181, SCImago journal rank: Q2, H_{index} = 46**
- [2] Van-Dung Hoang, **My-Ha Le**, Kang-Hyun Jo, "Hybrid Cascade Boosting Machine using Variant Scale Blocks based HOG Features for Pedestrian Detection", Neurocomputing, Volume 135, Pages 357-366, ISSN 0925-2312, 2014. **SCIE, IF: 4.072, SCImago journal rank: Q1, H_{index} = 110**
- [3] **My-Ha Le**, Andrey Vavilin and Kang-Hyun Jo, "3D Scene Reconstruction Enhancement Method based on Automatic Context Analysis and Convex Optimization", Neurocomputing, Volume 137, Pages 71-78, ISSN 0925-2312, 2014. **SCIE, IF: 4.072, SCImago journal rank: Q1, H_{index} = 110**
- [4] **My-Ha Le**, Hoang-Hon Trinh, Van-Dung Hoang and Kang-Hyun Jo, "Automated Architectural Reconstruction Using Reference Planes under Convex Optimization", International Journal of Control, Automation, and Systems, Vol. 14, No. 3, pp. 1-13, 2016. **SCIE, IF: 2.181, SCImago journal rank: Q2, H_{index} = 46**
- [5] Van-Dung Hoang, **My-Ha Le**, and Kang-Hyun Jo, "Motion estimation based on two corresponding points and angular deviation optimization", IEEE Transactions on Industrial Electronics, 2017. **SCI, IF: 7.503, SCImago journal rank: Q1, H_{index} = 236**

15. Khen thưởng (các huân chương, huy chương, danh hiệu):

Danh hiệu Chiến sĩ thi đua cấp cơ sở các năm: 2013, 2014, 2015, 2016, 2017, 2018

16. Kỷ luật (hình thức từ khiển trách trở lên, cấp ra quyết định, số quyết định và thời hạn hiệu lực của quyết định): không

B. TỰ KHAI THEO TIÊU CHUẨN CHỨC DANH GIÁO SƯ/PHÓ GIÁO SƯ

1. Tiêu chuẩn và nhiệm vụ của nhà giáo (tự đánh giá).

Trong suốt thời gian làm cán bộ giảng dạy tại Trường Đại học Sư phạm Kỹ thuật TP.HCM, tôi luôn phấn đấu, rèn luyện và thực hiện đúng các nhiệm vụ chung của nhà giáo:

- Luôn có ý thức xây dựng và thực hiện tốt nghĩa vụ của một công dân, chấp hành tốt mọi chủ trương của Đảng, pháp luật của Nhà nước và các qui định trong Nhà Trường;
- Tôi luôn thực hiện giảng dạy theo mục tiêu đào tạo của chương trình đào tạo mà Nhà nước cũng như của Nhà trường mong muốn đạt được với chất lượng cao nhất;
- Tôi luôn giữ gìn phẩm chất, uy tín, danh dự và đạo đức của nhà giáo; tôn trọng người học, đối xử công bằng với người học, lắng nghe và bảo vệ quyền và lợi ích chính đáng của người học;
- Không ngừng học tập, rèn luyện để nâng cao phẩm chất đạo đức, trình độ chính trị, chuyên môn, nghiệp vụ, đổi mới phương pháp giảng dạy, nêu gương tốt cho người học;
- Ngoài ra, tôi thực hiện nghiêm túc các qui định của Pháp luật liên quan đến nhà giáo.

Tôi tự nhận thấy mình có đầy đủ các tiêu chuẩn của một giảng viên đại học:

- Về phẩm chất, đạo đức và tư tưởng: Tôi luôn luôn trung thành với Tổ quốc, luôn nỗ lực phấn đấu hết mình hoàn thành tốt nhiệm vụ của một Đảng viên đảng Cộng Sản Việt Nam.

- Về giảng dạy: Tôi luôn tự cập nhật bài giảng, trau dồi kiến thức chuyên môn và kỹ năng sư phạm, áp dụng những phương pháp dạy học tích cực tiến tiến trên thế giới trong việc giảng dạy. Điều đó đã tạo ra sự hấp dẫn cho người học và luôn được sinh viên và học viên cao học đánh giá cao.

- Về nghiên cứu khoa học: Tôi luôn ý thức được rằng, trong môi trường đại học, khả năng triển khai các nghiên cứu là những tiêu chuẩn tối cần thiết và buộc phải có đối với một giảng viên. Do vậy, tôi không ngừng phấn đấu học tập và tự cập nhật kiến thức chuyên môn trong suốt thời gian qua. Những cố gắng đó đã giúp tôi có chuyên môn vững vàng và đã được đồng nghiệp trong nước và ngoài nước quốc tế tin tưởng, đánh giá cao. Điều đó được thể hiện qua việc đứng chủ trì các đề tài nghiên cứu khoa học, các sách phục vụ đào tạo đã xuất bản cũng như qua các công trình nghiên cứu đã được công bố trong thời gian qua;

- Về ngoại ngữ: Tôi cũng liên tục tự học và thường xuyên sử dụng Tiếng Anh trong công việc nghiên cứu và giảng dạy cũng như trong giao tiếp với các đồng nghiệp nước ngoài về chuyên môn;

- Về năng lực quản lý: Ngoài thời gian dành cho công việc chuyên môn, tôi luôn thực hiện công tác quản lý với nỗ lực cao nhất. Bên cạnh đó, thường xuyên tham gia các lớp nâng cao năng lực quản lý về hành chính nhà nước, về giáo dục học đại học, xây dựng chương trình đào tạo, xây dựng dự án nghiên cứu, hợp tác doanh nghiệp vv..;

- Tôi tự nhận thấy mình có đủ sức khỏe để hoàn thành tốt các nhiệm vụ đào tạo và nghiên cứu khoa học, cũng như công tác quản lý do nhà trường phân công.

2. Thời gian tham gia đào tạo, bồi dưỡng từ trình độ đại học trở lên:

Trong tổng số 12 năm làm việc tại trường đại học Sư Phạm Kỹ Thuật Tp.HCM, tôi có 8 năm tham gia giảng dạy các chương trình Đại học và Sau đại học, 4 năm đi học chương trình Tiến sĩ ở nước ngoài. Sau đây là bảng kê khai 6 năm thâm niên gần nhất.

(Khai cụ thể ít nhất 6 năm học, trong đó có 3 năm học cuối tính đến ngày hết hạn nộp hồ sơ)

(Căn cứ chế độ làm việc đối với giảng viên theo quy định hiện hành)

TT	Năm học	Hướng dẫn NCS		HD luận văn ThS	HD đồ án, khóa luận tốt nghiệp ĐH	Giảng dạy		Tổng số giờ giảng/số giờ quy đổi
		Chính	Phụ			ĐH	SDH	
1	2013 - 2014				5	522		617
2	2014 - 2015			3	9	323	180	888
3	2015 - 2016			3	10	292	45	737
Thâm niên trong 3 năm học cuối								
4	2016 - 2017			2	8	331	90	767
5	2017 - 2018			3	9	330	90	756
6	2018 - 2019			1	6	465	90	625

3. Ngoại ngữ:

3.1. Ngoại ngữ thành thạo phục vụ chuyên môn: Tiếng Anh

a) Được đào tạo ở nước ngoài ☒:

- Học ĐH ☐; Tại nước:

- Bảo vệ luận án TS ☒; Tại nước : Hàn Quốc (Chương trình đào tạo Tiến Sĩ hoàn toàn bằng Tiếng Anh)

b) Được đào tạo ngoại ngữ trong nước ☐:

- Trường ĐH cấp bằng tốt nghiệp ĐH ngoại ngữ:..... số bằng:.....; năm cấp:.....

c) Giảng dạy bằng tiếng nước ngoài ☒:

- Giảng dạy bằng ngoại ngữ: Tiếng Anh

- Nơi giảng dạy (cơ sở đào tạo, nước):

Tham gia giảng dạy chương trình đào tạo hoàn toàn bằng tiếng Anh, các Ngành CNKT Điện – Điện Tử, CNKT Điều Khiển – Tự Động Hóa, Khoa đào tạo Chất Lượng Cao, Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM, Việt Nam

d) Đối tượng khác ☐; Diễn giải:.....

3.2. Tiếng Anh (văn bằng, chứng chỉ): Giao tiếp tốt bằng tiếng Anh

4. Hướng dẫn thành công NCS làm luận án TS và học viên làm luận văn ThS (đã được cấp bằng/có quyết định cấp bằng)

TT	Họ tên NCS hoặc HV	Đối tượng		Trách nhiệm HD		Thời gian hướng dẫn	Cơ sở đào tạo	Năm được cấp bằng/có quyết định cấp bằng
		NCS	HV	Chính	Phụ			
1	Ngô Thanh Đông		x	x		2014- 2015	Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	2015
2	Bạch Tuấn Đồng		x	x		2014- 2015	Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	2016
3	Nguyễn Đình Huân		x	x		2014- 2015	Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	2015
4	Lợi Quốc Quang		x	x		2015- 2016	Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	2016
5	Nguyễn Giang Châu		x	x		2015- 2016	Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	2016
6	Hồ Quốc Thiên		x	x		2015- 2016	Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	2016
7	Nguyễn Văn Bình		x	x		2016- 2017	Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	2017
8	Nguyễn Thành Tâm		x	x		2016- 2017	Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	2017

9	Nguyễn Tô Thụy Hoài Nghị		x	x		2017- 2018	Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	2018
10	Huỳnh Thu Thảo		x	x		2017- 2018	Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	2018
11	Đoàn Văn Vững		x	x		2017- 2018	Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	2018
12	Dương Minh Thiện		x	x		2018- 2019	Trường Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	2019

Ghi chú: Ứng viên chức danh GS chỉ kê khai số lượng NCS.

5. Biên soạn sách phục vụ đào tạo đại học và sau đại học

(Tách thành 2 giai đoạn: Đối với ứng viên chức danh PGS: Trước khi bảo vệ học vị TS và sau khi bảo vệ học vị TS; đối với ứng viên GS: Trước khi được công nhận chức danh PGS và sau khi được công nhận chức danh PGS)

TT	Tên sách	Loại sách (CK, GT, TK, HD)	Nhà xuất bản và năm xuất bản	Số tác giả	Viết MM hoặc CB	Xác nhận của CS GDĐH (Số văn bản xác nhận sử dụng sách)
Sau khi bảo vệ học vị Tiến Sĩ						
1	Giáo trình Thị giác máy tính và ứng dụng ISBN: 978-604-73-7083-2	GT	NXB ĐH Quốc Gia TPHCM, 2019	1	MM	Đại học Sư phạm Kỹ thuật TP.HCM Số: 906/CV_GT-ĐT
2	Giáo trình Mạng Nơron học sâu và ứng dụng ISBN: 978-604-73-7083-5	GT	NXB ĐH Quốc Gia TPHCM, 2019	1	MM	Đại học Sư phạm Kỹ thuật TP.HCM Số: 905/CV_GT-ĐT
3	Giáo trình Máy và hệ thống xử lý ảnh trong công nghiệp ISBN: 978-604-73-5648-5	GT	NXB ĐH Quốc Gia TPHCM, .2017	1	MM	Đại học Sư phạm Kỹ thuật TP.HCM Số: 902/CV_GT-ĐT
4	Giáo trình mạch điện tập 2 ISBN: 978-604-73-5650-8	GT	NXB ĐH Quốc Gia TPHCM, 2017	4	Đồng tác giả	Đại học Sư phạm Kỹ thuật TP.HCM Số: 901/CV_GT-ĐT
5	Tính toán mô phỏng mạch điện dùng phần mềm tina ISBN: 978-604-64-8433-2	TK	Nhà xuất bản Thanh Niên, 2017	1	MM	Đại học Sư phạm Kỹ thuật TP.HCM Số: 904/CV_GT-ĐT
6	Lập Trình IoT với Arduino ISBN: 978-604-64-8864-4	TK	Nhà xuất bản Thanh Niên, 2017	2	CB	Đại học Sư phạm Kỹ thuật TP.HCM Số: 903/CV_GT-ĐT

- Trong đó, sách chuyên khảo xuất bản ở NXB uy tín trên thế giới sau khi được công nhận PGS (đối với ứng viên chức danh GS) hoặc cấp bằng TS (đối với ứng viên chức danh PGS):

Các chữ viết tắt: CK: sách chuyên khảo; GT: sách giáo trình; TK: sách tham khảo; HD: sách hướng dẫn; MM: viết một mình; CB: chủ biên; phản ứng viên biên soạn đánh dấu từ trang..... đến trang..... (ví dụ: 17-56; 145-329).

6. Thực hiện nhiệm vụ khoa học và công nghệ đã nghiệm thu

TT	Tên nhiệm vụ khoa học và công nghệ (CT, ĐT...)	CN/PCN/ TK	Mã số và cấp quản lý	Thời gian thực hiện	Thời gian nghiệm thu (ngày, tháng, năm)
1	ĐT: Xây dựng môi trường làm việc 3D và tự định vị cho robot	CN	T2014-07TĐ	12 tháng	04/04/2015
2	ĐT: Định vị Robot di động ngoài trời dùng camera đa hướng kết hợp hệ thống GPS	CN	T2015-39TĐ	12 tháng	25/03/2016
3	ĐT: Nhận dạng và bám đối tượng cho hệ thống trợ lái trong môi trường đô thị	CN	T2016-53TĐ	12 tháng	27/04/2017
4	ĐT: Phân đoạn và xây dựng hình ảnh 3 chiều chẩn đoán chấn thương trong y học	CN	T2017-75TĐ	12 tháng	13/04/2018
5	ĐT: Xây dựng giải thuật cho hệ thống cảnh báo va chạm trên xe hơi	CN	T2018-43TĐ	12 tháng	19/04/2019

Các chữ viết tắt: CT: Chương trình; ĐT: Đề tài; CN: Chủ nhiệm; PCN: Phó chủ nhiệm; TK: Thư ký.

7. Kết quả nghiên cứu khoa học và công nghệ đã công bố (bài báo khoa học, sáng chế/giải pháp hữu ích, giải thưởng quốc gia/quốc tế)

7.1. Bài báo khoa học đã công bố

(Tách thành 2 giai đoạn: Đối với ứng viên chức danh PGS: Trước khi bảo vệ học vị TS và sau khi bảo vệ học vị TS; đối với ứng viên GS: Trước khi được công nhận chức danh PGS và sau khi được công nhận chức danh PGS)

TT	Tên bài báo	Số tác giả	Tên tạp chí hoặc kỹ yếu khoa học	Tạp chí quốc tế uy tín (và IF)	Số trích dẫn của bài báo	Tập/số	Trang	Năm công bố
I. SAU KHI BẢO VỆ HỌC VỊ TIẾN SĨ								
1. Bài báo thuộc hệ thống SCI/SCIE								
1	Motion estimation based on two corresponding points and angular deviation optimization	3	IEEE Transactions on Industrial Electronics <i>Tạp chí được xếp hạng Q1</i> - Electronic ISBN: 1557-9948 - Print ISBN: 0278-0046 - http://ieeexplore.ieee.org/document/7927731/ - Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/TIE.2017.2703891 - Nhà xuất bản: IEEE	SCI, IF: 7.503, SJR: Q1, H _{index} = 236	5	Vol. 64/ No. 11	8598-8606	2017
2	Automated Architectural Reconstruction Using Reference Planes under Convex Optimization	4	International Journal of Control, Automation, and Systems <i>Tạp chí được xếp hạng Q2, tác giả chính</i> - Online ISSN: 2005-4092 - Print ISSN: 1598-6446 - https://link.springer.com/article/10.1007/s12555-014-0203-4 - https://doi.org/10.1007/s12555-014-0203-4 - Nhà xuất bản: Springer	SCIE, IF: 2.181, SJR: Q2, H _{index} = 46	5	Vol. 14/ No. 3	814-826	2016
3	3D Scene Reconstruction Enhancement Method based on Automatic Context Analysis and Convex Optimization	3	Neurocomputing <i>Tạp chí được xếp hạng Q1, tác giả chính</i> - ISSN: 0925-2312 - http://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S0925231214002689 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1016/j.neucom.2013.05.065 - Nhà xuất bản: Elsevier	SCIE, IF: 4.072, SJR: Q1, H _{index} = 110	5	Vol. 137	71-78	2014
4	Hybrid Cascade Boosting Machine using Variant Scale Blocks based HOG Features for Pedestrian Detection	3	Neurocomputing <i>Tạp chí được xếp hạng Q1</i> - ISSN: 0925-2312 - http://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S0925231214000277?via%3Dihub Digital Object Identifier (DOI): 10.1016/j.neucom.2013.05.065 - Nhà xuất bản: Elsevier	SCIE, IF: 4.072, SJR: Q1, H _{index} = 110	58	Vol. 135	357-366	2014

5	One-Point-plus for 5-DoF Localization of Vehicle-Mounted Omnidirectional Camera in Long-Range Motion	4	International Journal of Control, Automation, and Systems <i>Tạp chí được xếp hạng Q2, tác giả chính</i> - Online ISSN: 2005-4092 - Print ISSN: 1598-6446 - https://link.springer.com/article/10.1007/s12555-014-0203-4 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1007/s12555-012-9406-8 - Nhà xuất bản: Springer	SCIE, IF: 2.181, SJR: Q2, H_{index} = 46	8	Vol. 11/ No. 5	1018- 1027	2013
---	--	---	---	---	---	-------------------------	---------------	------

2. Chương sách (Book chapter) do Nhà xuất bản Springer phát hành (thuộc hệ thống Scopus)

6	Improving Traffic Signs Recognition Based Region Proposal and Deep Neural Networks	4	Lecture Notes in Computer Science book series -Intelligent Information and Database Systems <i>Chương sách (Book chapter) do nhà xuất bản Springer phát hành</i> - Online ISBN: 978-3-319-75420-8 - Print ISBN: 978-3-319-75419-2 - https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-319-75420-8_57 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1007/978-3-319-75420-8 - Nhà xuất bản: Springer	Scopus	3	Vol. 107 52	604- 613	2018
7	Boosting Discriminative Models for Activity Detection using Local feature descriptors	3	Lecture Notes in Computer Science- Intelligent Information and Database Systems <i>Chương sách (Book chapter) do nhà xuất bản Springer phát hành</i> - Online ISBN: 978-3-319-54472-4 - Print ISBN: 978-3-319-54471-7 - https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-319-54472-4_57 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1007/978-3-319-54472-4_57 - Nhà xuất bản: Springer	Scopus	1	Vol. 101 91	609- 618	2017

3. Bài báo thuộc các tạp chí trong nước có tính điểm trong HĐCDGSNN

8	Segmentation and 3D reconstruction from optical coherence tomography images	2	Journal of Technical Education Science <i>Tạp chí được tính điểm trong HĐCDGSNN, tác giả chính</i> - Nhà xuất bản: Journal of Technical Education Science - ISSN: 1859-1272 - ISBN: 1859-1272 - Nhà xuất bản: Đại học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	0-0.75 điểm, từ quý III/ 2017		No. 51	32-38	2019
9	Visual inspection system for automatic connector producing machines	2	Journal of Technical Education Science <i>Tạp chí được tính điểm trong HĐCDGSNN, tác giả chính</i> - ISSN: 1859-1272 - ISBN: 1859-1272 - http://tapchikhgdkt.hcmute.edu.vn/ArticleId/1ea380c2-fa83-4d77-947d-f65a5f5de0ee/4he-thong-kiem-tra-thu-tu-mau-cho-may-san-xuat-cap-ket-noi-tu-dong - Nhà xuất bản: Đại học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	0-0.25 điểm		No. 41	22-31	2017
10	Local Descriptors based Random Forests for Human Detection	3	Science and technology development journal (Tạp chí phát triển khoa học công nghệ) <i>Tạp chí được tính điểm trong HĐCDGSNN</i> - ISSN: 1859-0128 - http://stdj.scienceandtechnology.com.vn/index.php/stdj/article/view/902 - https://doi.org/10.32508/stdj.v18i3.902 - Nhà xuất bản: Đại Học Quốc Gia TPHCM	0-0.75 điểm		Vol. 18/ No. K6-2016	199-207	2016
11	Implement Hardware the Quantization of the JPEG2000 Encoder on FPGA	4	Journal of Technical Education Science <i>Tạp chí được tính điểm trong HĐCDGSNN, tác giả chính</i> - ISSN: 1859-1272 - ISBN: 1859-1272 - http://tapchikhgdkt.hcmute.edu.vn/ArticleId/b8781c0b-095f-4ff3-b3ef-84ceaf5e69f3/7-thiet-ke-khoi-luong-tu-trong-chuan-nen-anh-jpeg2000 - Nhà xuất bản: Đại học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	0-0.25 điểm		No. 34	42-47	2015

12	Decreasing Capacity of Jpeg2000 Standard Image on FPGA Board	4	Journal of Technical Education Science <i>Tạp chí được tính điểm trong HDCSGSNN, tác giả chính</i> - ISSN: 1859-1272 - ISBN: 1859-1272 - http://tapchikhgdkt.hcmute.edu.vn/ArticleId/caa1b510-21ff-44f9-b004-f637e9e10584/8-decreasing-capacity-of-jpeg2000-standard-image-on-fpga-board - Nhà xuất bản: Đại học Sư Phạm Kỹ Thuật TP.HCM	0-0.25 điểm		No. 29	49-54	2014
4. Hội Nghị Quốc tế có phân biện được đăng toàn văn trong kỷ yếu								
13	Appliance Classification method based on K-Nearest Neighbors for Home Energy Management System	5	IEEE International Symposium on Instrumentation, Control, Artificial Intelligence, and Robotics - Online ISBN: 978-1-5386-7774-2 - Print ISBN: 978-1-5386-7775-9 - https://ieeexplore.ieee.org/document/8646278 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/ICA-SYMP.2019.8646278 - Nhà xuất bản: IEEE	Scopus			53-56	2019
14	Gain-learning Sliding Mode Control of Robot Manipulators with Time-delay Estimation	2	IEEE International Conference of System Science and Engineering <i>Hội nghị quốc tế có phân biện đăng toàn văn, bài báo đã được accept</i> - https://conferences.ieee.org/conferences_events/conferences/conferencedetails/46812 - http://icsse2019.hcmute.edu.vn/ArticleId/93112e1e-acfd-4e2b-a501-796e93806b36/conference-program	Scopus				2019
15	Human Detection and Tracking for Autonomous Quadcopter	2	IEEE International Conference of System Science and Engineering <i>Hội nghị quốc tế có phân biện đăng toàn văn, bài báo đã được accept, tác giả chính</i> - https://conferences.ieee.org/conferences_events/conferences/conferencedetails/46812 - http://icsse2019.hcmute.edu.vn/ArticleId/93112e1e-acfd-4e2b-a501-796e93806b36/conference-program	Scopus				2019

			796e93806b36/conference-program					
16	Robust U-Net-based Road Lane Markings Detection for Autonomous Driving	2	IEEE International Conference of System Science and Engineering - <i>Hội nghị quốc tế có phân biện đăng toàn văn, bài báo đã được accept, tác giả chính</i> - https://conferences.ieee.org/conferences_events/conferences/conferencedetails/46812 - http://icsse2019.hcmute.edu.vn/ArticleId/93112e1e-acfd-4e2b-a501-796e93806b36/conference-program	Scopus				2019
17	Navigating Self-Driving Vehicles Using Convolutional Neural Network	3	IEEE International Conference on Green Technology and Sustainable Development <i>Hội nghị quốc tế có phân biện đăng toàn văn, tác giả chính</i> - Online ISBN: 978-1-5386-5126-1 - Print ISBN: 978-1-5386-5127-8 - https://ieeexplore.ieee.org/document/8595533 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/GTSD.2018.8595533 - Nhà xuất bản: IEEE	Scopus			607-610	2018
18	IoT-Based Smart Plug-In Device for Home Energy Management System	5	IEEE International Conference on Green Technology and Sustainable Development <i>Hội nghị quốc tế có phân biện đăng toàn văn, tác giả chính</i> - Online ISBN: 978-1-5386-5126-1 - Print ISBN: 978-1-5386-5127-8 - https://ieeexplore.ieee.org/document/8595615 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/GTSD.2018.8595615 - Nhà xuất bản: IEEE	Scopus			734-738	2018
19	Real-Time Self-Driving Car Navigation Using Deep Neural Network	4	IEEE International Conference on Green Technology and Sustainable Development <i>Hội nghị quốc tế có phân biện đăng toàn văn, tác giả chính</i> - Online ISBN: 978-1-5386-5126-1 - Print ISBN: 978-1-5386-5127-8 - https://ieeexplore.ieee.org/document/8595590	Scopus			7-12	2018

			- Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/GTSD.2018.8595590 - Nhà xuất bản: IEEE					
20	A Vision-based Method for Autonomous Landing on a Target with a Quadcopter	4	IEEE International Conference on Green Technology and Sustainable Development <i>Hội nghị quốc tế có phân biệt đăng toàn văn, tác giả chính</i> - Online ISBN: 978-1-5386-5126-1 - Print ISBN: 978-1-5386-5127-8 - https://ieeexplore.ieee.org/document/8595521 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/GTSD.2018.8595521 - Nhà xuất bản: IEEE	Scopus			601-606	2018
21	Measurement of Oil Film Thickness of a Connecting-rod Big End Bearing by using Image Processing Technique	2	IEEE International Conference on System Science and Engineering <i>Hội nghị quốc tế có phân biệt đăng toàn văn, tác giả chính</i> - Electronic ISSN: 2325-0925 - http://ieeexplore.ieee.org/document/8030878/ - Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/ICSSE.2017.8030878 - Nhà xuất bản: IEEE	Scopus			21-23	2017
22	Electrical Colored Wires Inspection Algorithm for Automatic Connector Producing Machines	3	IEEE International Conference on System Science and Engineering <i>Hội nghị quốc tế có phân biệt đăng toàn văn, tác giả chính</i> - Electronic ISSN: 2325-0925 - http://ieeexplore.ieee.org/abstract/document/7551630/ - Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/ICSSE.2016.7551630 - Nhà xuất bản: IEEE	Scopus	2			2016
23	Error Reduction for Large Rotational Motion Estimation of Autonomous Vehicle	4	10th France-Japan/ 8th Europe-Asia Congress on Mechatronics (MECATRONICS) <i>Hội nghị quốc tế có phân biệt đăng toàn văn</i> - Electronic ISBN: 978-1-4799-5717-0 - Print ISBN: 978-1-4799-5718-7 - http://ieeexplore.ieee.org/document/7018591/	Scopus			224-227	2014

			- Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/MECATRONICS.2014.7018591 - Nhà xuất bản: IEEE					
24	Recovering Mobile Robot Position in Outdoor Environment by Using Convex Optimization	3	International Conference on Green Technology and Sustainable Development <i>Hội nghị quốc tế có phân biệt đẳng toàn văn, tác giả chính</i> - ISBN: 978-604-73-2817-8 - http://ieeexplore.ieee.org/document/7018591/ - Nhà xuất bản: IEEE	Scopus				2014
25	Planar Motion Estimation Using Omnidirectional Camera and Laser Rangfinder	3	IEEE 6th International Conference on Human System Interactions (HSI) <i>Hội nghị quốc tế có phân biệt đẳng toàn văn</i> - Electronic ISSN: 2158-2254 - Print ISSN: 2158-2246 - http://ieeexplore.ieee.org/document/6577891/ - Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/HSI.2013.6577891 - Nhà xuất bản: IEEE	Scopus	11		632 – 636	2013
26	Localization Estimation based on Extended Kalman Filter using Multiple Sensors	4	The 39th Annual Conference of the IEEE Industrial Electronics Society (IECON), <i>Hội nghị quốc tế có phân biệt đẳng toàn văn, tác giả chính</i> - Electronic ISBN: 978-1-4799-0224-8 - Print ISSN: 1553-572X - http://ieeexplore.ieee.org/document/6700032/ - Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/IECON.2013.6700032 - Nhà xuất bản: IEEE	Scopus	11		5498 – 5503	2013
27	3D Motion Estimation Based on Pitch and Azimuth from Respective Camera and Laser Rangefinder Sensing	4	IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS) <i>Hội nghị quốc tế có phân biệt đẳng toàn văn</i> - Electronic ISSN: 2153-0866 - Print ISSN: 2153-0858 - http://ieeexplore.ieee.org/document/6696433/	Scopus	19		735-740	2013

			- Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/IROS.2013.6696433 - Nhà xuất bản: IEEE					
II. TRƯỚC KHI BẢO VỆ HỌC VỊ TIẾN SĨ								
1. Chương sách (Book chapter) do Nhà xuất bản Springer phát hành (thuộc hệ thống Scopus)								
28	Vehicle Localization Using Omnidirectional Camera with GPS Supporting in Wide Urban Area	4	Lecture Notes in Computer Science <i>Chương sách (Book chapter) do nhà xuất bản Springer phát hành, tác giả chính</i> - Online ISBN: 978-3-642-37410-4 - Print ISBN: 978-3-642-37409-8 - https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-642-37410-4_20 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1007/978-3-642-37410-4_20 - Nhà xuất bản: Springer	Scopus	13	Vol. 772 8	230-241	2012
29	Robust Human Detection using Multiple Scale Cell based Histogram of Oriented Gradients and AdaBoost Learning	3	Lecture Notes in Computer Science <i>Chương sách (Book chapter) do nhà xuất bản Springer phát hành</i> - Online ISBN: 978-3-642-34630-9 - Print ISBN: 978-3-642-34629-3 - https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-642-34630-9_7 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1007/978-3-642-34630-9_7 - Nhà xuất bản: Springer	Scopus	9	Vol. 765 3	61-71	2012
30	Enhancing Point Clouds Accuracy of Small Baseline Images Based on Convex Optimization	4	Lecture Notes in Artificial Intelligence <i>Chương sách (Book chapter) do nhà xuất bản Springer phát hành, tác giả chính</i> - Online ISBN: 978-3-642-31087-4 - Print ISBN: 978-3-642-31086-7 - https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-642-31087-4_23 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1007/978-3-642-31087-4_23	Scopus		Vol. 734 5	216-225	2012

			- Nhà xuất bản: Springer					
31	Camera Motion Estimation and Moving Object Detection based on Local Feature Tracking	3	Lecture Notes in Artificial Intelligence <i>Chương sách (Book chapter) do nhà xuất bản Springer phát hành</i> - Online ISBN: 978-3-642-31087-4 - Print ISBN: 978-3-642-31086-7 - https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-642-31087-4_56 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1007/978-3-642-31087-4_56 - Nhà xuất bản: Springer	Scopus	1	Vol. 734 5	544–552	2012
32	Enhancing 3D Scene Models Based on Automatic Context Analysis and Optimization Algorithm	3	Communications in Computer and Information Science <i>Chương sách (Book chapter) do nhà xuất bản Springer phát hành, tác giả chính</i> - Online ISBN: 978-3-642-31837-5 - Print ISBN: 978-3-642-31836-8 - https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-642-31837-5_63 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1007/978-3-642-31837-5_63 - Nhà xuất bản: Springer	Scopus		Vol. 304	435–440	2012
33	Automatic Vehicle Identification by Plate Recognition for Intelligent Transportation System Applications	3	Lecture Notes in Computer Science <i>Chương sách (Book chapter) do nhà xuất bản Springer phát hành</i> - Electronic ISBN: 1611-3349 - ISBN: 0302-9743 - https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-642-21827-9_17 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1007/978-3-642-21827-9_17 - Nhà xuất bản: Springer	Scopus	8	Vol. 670 4	163–172	2011
34	Building Face Reconstruction from Sparse View of	2	Lecture Notes in Computer Science <i>Chương sách (Book chapter) do nhà xuất bản Springer phát hành, tác giả chính</i>	Scopus		Vol. 683 9	565–572	2011

	Monocular Camera		- Online ISBN: 978-3-642-25944-9 - Print ISBN: 978-3-642-25943-2 - https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-642-25944-9_73 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1007/978-3-642-25944-9_73 - Nhà xuất bản: Springer					
35	Building Detection and 3D Reconstruction from Two-View of Monocular Camera	2	Lecture Notes in Computer Science <i>Chương sách (Book chapter) do nhà xuất bản Springer phát hành, tác giả chính</i> - Online ISBN: 978-3-642-23935-9 - Print ISBN: 978-3-642-23934-2 - https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-642-23935-9_42 - Digital Object Identifier (DOI): 10.1007/978-3-642-23935-9_42 - Nhà xuất bản: Springer	Scopus	1	Vol. 692 2	428-437	2011

2. Hội Nghị Quốc tế có phản biện được đăng toàn văn trong kỷ yếu

36	Removing Outliers of Large Scale Scene Models Based on Automatic Context Analysis and Convex Optimization	3	The 38th Annual Conference of the IEEE Industrial Electronics Society (IECON) <i>Hội nghị quốc tế có phản biện đăng toàn văn, tác giả chính</i> - Electronic ISBN: 1553-572X - Print ISBN: 1553-572X - http://ieeexplore.ieee.org/document/6389209/ - Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/IECON.2012.6389209 - Nhà xuất bản: IEEE	Scopus			4236 – 4241	2012
37	Robust Motion Estimation from Multiple Views Base on Scale Ratio Adjustment of Triplet Frames	2	International Workshop on Advanced Image Technology, Vietnam <i>Hội nghị quốc tế có phản biện đăng toàn văn, tác giả chính</i> - The conference is organized by the Ho Chi Minh city University of Technology (HCMUT)					2012
38	3D Reconstruction from Multi-view	3	Korea-Japan Workshop on Frontiers of Computer Vision, Japan					2012

	Images Based on Minimizing L ₀₀ -norm Back-projection Error		<i>Hội nghị quốc tế có phản biện đăng toàn văn, tác giả chính</i>					
39	Enhancing Human Detection System Based on Cascade Boosting and Parallelogram Haar-Like Features	3	8th International Conference on Humanized System (ICHs), Daejeon, Korea, Aug. 16-18, 2012. <i>Hội nghị quốc tế có phản biện đăng toàn văn</i>					2012
40	A Comparison of SIFT and Harris Conner Features for Correspondence Points Matching	2	Korea-Japan Workshop on Frontiers of Computer Vision <i>Hội nghị quốc tế có phản biện đăng toàn văn, tác giả chính</i> - Online ISBN: 978-1-61284-676-7 - Print ISBN: 978-1-61284-677-4 - http://ieeexplore.ieee.org/document/5739748/ - Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/FCV.2011.5739748 - Nhà xuất bản: IEEE	Scopus	5		15-18	2011
41	3D Reconstruction and Measurement of Indoor Object Using Stereo Camera	3	International Forum on Strategic Technology <i>Hội nghị quốc tế có phản biện đăng toàn văn</i> - Electronic ISBN: 978-1-4577-0399-7 - Print ISBN: 978-1-4577-0398-0 - http://ieeexplore.ieee.org/document/6021128/ - Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/IFOST.2011.6021128 - Nhà xuất bản: IEEE	Scopus	4	Vol. 2	738 - 742	2011
42	Recognizing Outdoor Scene Objects Using Texture Features and Probabilistic Appearance Model	3	International Conference on Control, Automation and Systems <i>Hội nghị quốc tế có phản biện đăng toàn văn, tác giả chính</i> - Electronic ISBN: 978-89-93215-02-1 - Print ISBN: 978-1-4244-7453-0 - http://ieeexplore.ieee.org/document/5670150/	Scopus	1		1440 - 1444	2010

			- Digital Object Identifier (DOI): 10.1109/ICCAS.2010.5670150 - Nhà xuất bản: IEEE				
43	Optimal Feature Subset Selection for Urban Scenes Understanding	3	International Conference on Ubiquitous Robots and Ambient Intelligence, Busan, Korea, 2010 Hội nghị quốc tế có phản biện đồng toàn văn - https://www.researchgate.net/publication/267304924_Optimal_Feature_Subset_Selection_for_Urban_Scenes_Understanding - http://www.kros.org/urui/ - KROS : Korea Robotics Society	5			2010
44	Curve Road Detection by Combining Texture and Spline Models	4	International Conference on Ubiquitous Robots and Ambient Intelligence, Busan, Korea, 2010 Hội nghị quốc tế có phản biện đồng toàn văn, tác giả chính - https://www.semanticscholar.org/paper/Road-Detection-by-Combining-Texture-and-Spline-Le-Vavilin/1ff40e8f6d47b2b658a270432872d6f3ba1b92ff - http://www.kros.org/urui/ - KROS : Korea Robotics Society	1			2010

- Trong đó, bài báo đăng trên tạp chí khoa học quốc tế uy tín sau khi được công nhận PGS hoặc cấp bằng TS: 27 bài

7.2. Bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích: Không

7.3. Giải thưởng quốc gia, quốc tế (Tên giải thưởng, quyết định trao giải thưởng,...): Không

8. Chủ trì hoặc tham gia xây dựng, phát triển chương trình đào tạo hoặc chương trình nghiên cứu, ứng dụng khoa học công nghệ của cơ sở giáo dục đại học

- Tham gia xây dựng các chương trình đào tạo như sau:

- Chương trình Tiến sĩ ngành Kỹ thuật Điện tử
- Chương trình Thạc sĩ ngành Kỹ Thuật Điện, Kỹ Thuật Điện tử, Điều Khiển - Tự động hóa
- Chương trình Đại học hệ Tiếng Việt và Tiếng Anh ngành CNKT Điện – Điện Tử, CNKT Điều Khiển – Tự Động Hóa

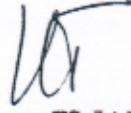
9. Các tiêu chuẩn còn thiếu so với quy định cần được thay thế bằng bài báo khoa học quốc tế uy tín: Không thiếu

C. CAM ĐOAN CỦA NGƯỜI ĐĂNG KÝ XÉT CÔNG NHẬN ĐẠT TIÊU CHUẨN CHỨC DANH:

Tôi cam đoan những điều khai trên là đúng, nếu sai tôi xin chịu trách nhiệm trước pháp luật.

Tp.HCM, ngày...4... tháng...7... năm 2019

Người đăng ký



TS. Lê Mỹ Hà

D. XÁC NHẬN CỦA NGƯỜI ĐỨNG ĐẦU NƠI ĐANG LÀM VIỆC

- Về những nội dung “Thông tin cá nhân” ứng viên đã kê khai.
 - Về giai đoạn ứng viên công tác tại đơn vị và mức độ hoàn thành nhiệm vụ trong giai đoạn này.
- (Những nội dung khác đã kê khai, ứng viên tự chịu trách nhiệm trước pháp luật).

Tp.HCM, ngày...4... tháng...7... năm 2019

THỦ TRƯỞNG CƠ QUAN

(Ký và ghi rõ họ tên, đóng dấu)



PGS.TS. Đỗ Văn Dũng